



ΦΥΣΙΚΗ

ΘΕΤΙΚΗΣ ΚΑΙ ΤΕΧΝΟΛΟΓΙΚΗΣ ΚΑΤΕΥΘΥΝΣΗΣ

ΑΠΑΝΤΗΣΕΙΣ ΣΤΑ ΘΕΜΑΤΑ ΕΞΕΤΑΣΕΩΝ 2013

ΘΕΜΑ Α

A.1 γ

A.2 γ

A.3 δ

A.4 γ

A.5 α→Σ

β→Λ

γ→Σ

δ→Λ

ε→Σ

ΘΕΜΑ Β

B1. Σωστή η απάντηση (ii)

Αιτιολόγηση:

$$E_{αρχ} = \frac{1}{2} C \cdot V_c^2 = 4 \cdot 10^{-3} J$$

$$E_{τελ} = \frac{1}{2} L \cdot I^2 = 2 \cdot 10^{-3} J$$

$$E_{\alpha\pi\omega\lambda} = E_{\alpha\rho\chi} - E_{\tau\epsilon\lambda} = 2 \cdot 10^{-3} J$$

B2. Σωστή η απάντηση (iii)

Αιτιολόγηση:

Είναι $f_2 = 3f_1$, καθώς $v_\delta = \text{σταθ}$.

$$\lambda_2 \cdot f_2 = \lambda_1 \cdot f_1 \Leftrightarrow \lambda_2 \cdot 3f_1 = \lambda_1 f_1 \Leftrightarrow \lambda_1 = 3\lambda_2$$

Είναι $d = 2\lambda_1$ ή $d = 6\lambda_2$

Για τυχαίο σημείο απόστασης ανάμεσα στις πηγές $\Pi_1 - \Pi_2$ έχουμε:

$$r_2 - r_1 = (2N + 1) \frac{\lambda_2}{2} \quad (\text{συνθήκη ακυρωτικής συμβολής})$$

$$r_2 + r_1 = d = 6\lambda_2$$

από τις δύο παραπάνω σχέσεις καταλήγουμε:

$$r_2 = (2N + 1) \frac{\lambda_2}{4} + 3\lambda_2$$

Πρέπει όμως να ικανοποιείται ο περιορισμός

$$0 \leq r_2 \leq d \Leftrightarrow 0 \leq (2N + 1) \frac{\lambda_2}{4} + 3\lambda_2 \leq 6\lambda_2$$

μετά από πράξεις καταλήγουμε

$$-6,5 \leq N \leq 5,5 \quad \text{δηλαδή στο σύνολο 12 σημεία.}$$

B3. Σωστή η απάντηση (ii)

Αιτιολόγηση:

Καθώς $\sum \vec{\tau}_{\epsilon\xi} = \vec{0}$ ισχύει η Α.Δ.Στροφορμής οπότε: $\vec{L}_{\alpha\rho\chi} = \vec{L}_{\tau\epsilon\lambda}$

$$I_1 \cdot \omega_1 = \left(I_1 + \frac{I_1}{4} \right) \cdot \omega \Leftrightarrow \omega = \frac{4}{5} \omega_1$$

$$\Delta \vec{L}_1 = \vec{L}_{1\tau\epsilon\lambda} - \vec{L}_{1\alpha\rho\chi} \quad (\text{θετική φορά αυτή της αρχικής περιστροφής})$$

$$\Delta L_1 = I_1 \cdot \omega - I_1 \cdot \omega_1 = I_1 \cdot \left(\frac{4}{5} \omega_1 - \omega_1 \right) = -I_1 \cdot \frac{\omega_1}{5} = -\frac{L_1}{5}$$

Η μεταβολή του μέτρου της στροφορμής του δίσκου 1 θα είναι

$$|\Delta L_1| = \frac{L_1}{5}$$

ΘΕΜΑ Γ

Γ1. Έστω v_1 η ταχύτητα του Σ_1 , ελάχιστα πριν τη κρούση του με το Σ_2 . Από τους τύπους της κεντρικής και ελαστικής κρούσης έχουμε για το Σ_1

$$v'_1 = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \cdot v_1 \Leftrightarrow v'_1 = \frac{m_1 - 2m_1}{m_1 + 2m_1} \cdot v_1 \Leftrightarrow v'_1 = -\frac{1}{3}v_1$$

όμως $v'_1 = -\sqrt{10} \text{ m/s}$ έτσι

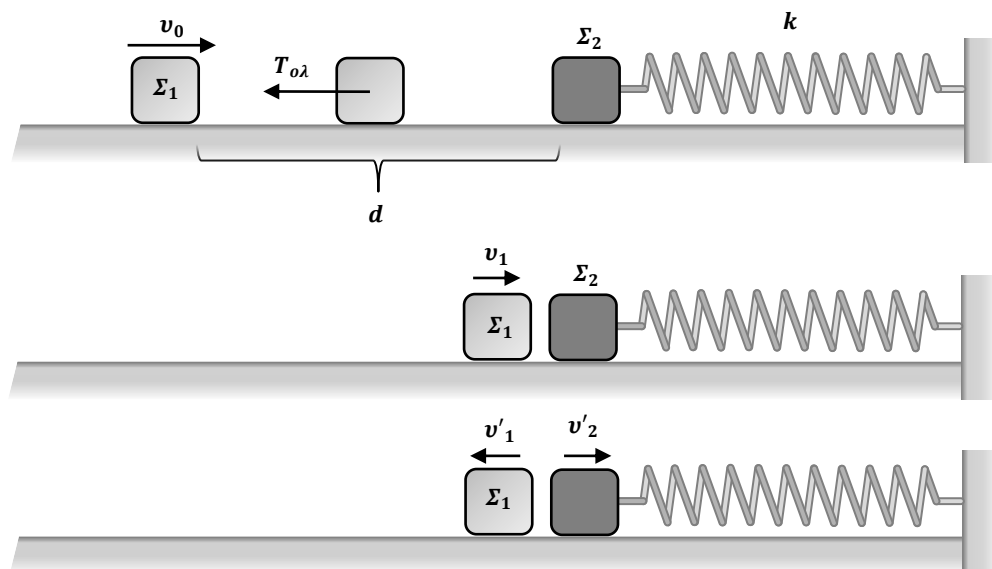
$$v_1 = 3\sqrt{10} \text{ m/s}$$

Εφαρμόζουμε Θ.Μ.Κ.Ε. για το σώμα Σ_1

$$K_{\tau\epsilon\lambda} - K_{\alpha\rho\chi} = \Sigma W_F \Leftrightarrow \frac{1}{2}m_1v_1^2 - \frac{1}{2}m_1v_0^2 = -\mu \cdot m_1g \cdot d$$

Αντικαθιστώντας στην παραπάνω εξίσωση προκύπτει

$$v_0 = 10 \text{ m/s}$$



Γ2. Από τους τύπους της κεντρικής και ελαστικής κρούσης έχουμε για το Σ_2

$$v'_2 = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} \cdot v_1 \Leftrightarrow v'_2 = \frac{2m_1}{m_1 + 2m_1} \cdot 3\sqrt{10} \Leftrightarrow v'_2 = 2\sqrt{10} \text{ m/s}$$

Το ζητούμενο ποσοστό είναι:

$$\pi = \frac{\frac{1}{2}m_2 v'^2_2}{\frac{1}{2}m_1 v^2_1} \cdot 100\% = \frac{2m_1}{m_1} \cdot \frac{(2\sqrt{10})^2}{(3\sqrt{10})^2} \cdot 100\% = \frac{8}{9} \cdot 100\% = \frac{800\%}{9} \approx 88.\overline{88}\%$$

Γ3. Το σώμα Σ_1 εκτελεί επιβραδυνόμενη κίνηση τόσο πριν όσο και μετά τη κρούση έχοντας την ίδια επιβράδυνση. Έτσι

$$a = \frac{\Sigma F}{m_1} = \frac{T_{ολ}}{m_1} = \frac{\mu \cdot m_1 g}{m_1} = \mu \cdot g = 5 \text{ m/s}^2$$

Για το πρώτο κομμάτι της κίνησής του κατά d έχουμε:

$$v_1 = v_0 - at_1 \Leftrightarrow t_1 = \frac{v_0 - v_1}{a} = 0,08 \text{ s}$$

Για το υπόλοιπο χρονικό διάστημα μέχρι να σταματήσει έχουμε

$$0 = v'_1 - a \cdot t_2 \Leftrightarrow t_2 = \frac{v'_1}{a} = 6,4 \text{ s}$$

Ο συνολικός χρόνος κίνησης του σώματος Σ_1 είναι

$$t_{ολ} = t_1 + t_2 = 0,72 \text{ s}$$

Γ4. Εφαρμόζουμε Α.Δ.Ε. για τη κίνηση του σώματος Σ_2 κατά Δl_{max} .

$$K_{αρχ} + U_{αρχ}^{\epsilon\lambda} = K_{τελ} + U_{τελ}^{\epsilon\lambda} + |W_{T_{ολ}}|$$

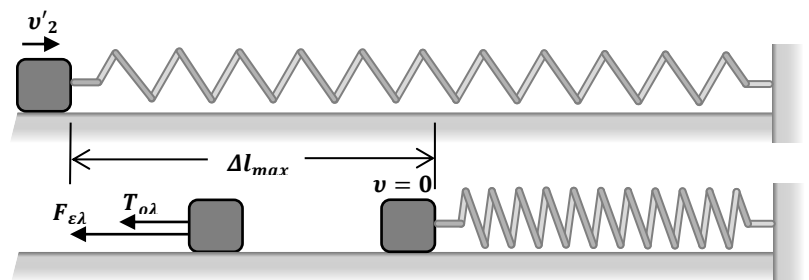
$$\frac{1}{2}m_2 v'^2_2 + 0 = 0 + \frac{1}{2}k(\Delta l_{max})^2 + \mu \cdot m_2 g \cdot \Delta l_{max}$$

με αντικατάσταση προκύπτει

$$21 \cdot \Delta l_{max}^2 + 2 \cdot \Delta l_{max} - 8 = 0,$$

από τη λύση της παραπάνω δευτεροβάθμιας προκύπτει

$$\Delta l_{max} = \frac{4}{7} \text{ m.}$$



ΘΕΜΑ Δ

Δ1.

Εφαρμόζουμε τον δεύτερο νόμο του Νεύτωνα τόσο για τη μεταφορική όσο και για τη περιστροφική κίνηση του κυλίνδρου.

Μεταφορική

$$\Sigma F = M \cdot a_{cm} \Leftrightarrow Mg \cdot \eta\mu\varphi - T_{\sigma\tau} = M \cdot a_{cm} \quad (1)$$

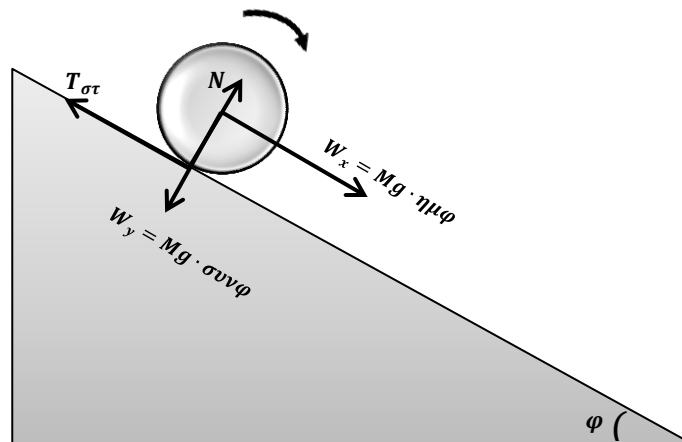
Περιστροφική

$$\Sigma \tau = I \cdot a_{\gamma\omega\nu} \Leftrightarrow T_{\sigma\tau} \cdot R = \frac{1}{2} MR^2 \cdot a_{\gamma\omega\nu} \Leftrightarrow T_{\sigma\tau} = \frac{1}{2} MR \cdot a_{\gamma\omega\nu} = \frac{1}{2} M a_{cm} \quad (2)$$

(αφού ο κύλινδρος κυλιέται χωρίς να ολισθαίνει ισχύει $a_{cm} = a_{\gamma\omega\nu} \cdot R$)

Προσθέτοντας τις (1) και (2) καταλήγουμε :

$$a_{cm} = \frac{2}{3} g \eta\mu\varphi$$



Δ2.

Έστω M' η μάζα του κυλίνδρου που αφαιρούμε και V' ο όγκος του, οπότε

$$\frac{M'}{M} = \frac{d \cdot V'}{d \cdot V} = \frac{\pi r^2 \cdot h}{\pi R^2 \cdot h} \Leftrightarrow M' = \frac{r^2}{R^2} M \quad (3)$$

Η ζητούμενη ροπή αδράνειας υπολογίζεται από τη σχέση:

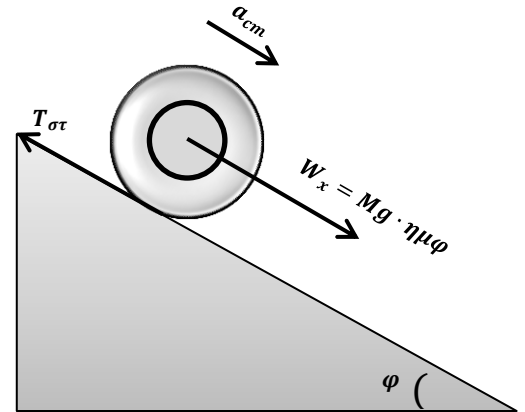
$$I_{\kappa\omicron\iota\lambda} = I - I' = \frac{1}{2} M \cdot R^2 - \frac{1}{2} M' \cdot r^2 \quad \text{με χρήση της σχέσης (3) προκύπτει}$$

$$I_{\text{κοιλ}} = \frac{1}{2}M \cdot R^2 - \frac{1}{2}\frac{r^2}{R^2}M \cdot r^2 \quad \text{από την οποία προκύπτει η ζητούμενη σχέση}$$

$$I_{\text{κοιλ}} = \frac{1}{2}M \cdot R^2 \left(1 - \frac{r^4}{R^4}\right)$$

Δ3.

Επειδή λιπαίνουμε τον κύλινδρο που αφαιρέσαμε, δεν εμφανίζονται τριβές μεταξύ του κυλινδρικού τμήματος και του κοίλου κυλίνδρου, έτσι ο κοίλος κύλινδρος θα εκτελέσει μεταφορική και ταυτόχρονα περιστροφική κίνηση, χωρίς να ολισθαίνει στο κεκλιμένο επίπεδο επομένως ισχύει η συνθήκη $a_{cm} = a_{\gamma\omega\nu} \cdot R$, ενώ το κυλινδρικό τμήμα εκτελεί μόνο μεταφορική με την ίδια a_{cm} .



Από τη δυναμική μελέτη του συστήματος έχουμε:

$$\Sigma F = M \cdot a_{cm} \Leftrightarrow Mg \cdot \eta\mu\phi - T_{\sigma\tau} = M \cdot a_{cm} \quad (4)$$

$$\Sigma \tau = I_{\text{κοιλ}} \cdot a_{\gamma\omega\nu} \Leftrightarrow T_{\sigma\tau} \cdot R = \frac{1}{2}M \cdot R^2 \left(1 - \frac{r^4}{R^4}\right) \cdot a_{\gamma\omega\nu} \quad \text{ή}$$

$$T_{\sigma\tau} = \frac{1}{2}M \left(1 - \frac{r^4}{R^4}\right) \cdot a_{cm} \quad (5)$$

Προσθέτοντας τις (4) και (5) καταλήγουμε :

$$Mg \cdot \eta\mu\phi = M \cdot a_{cm} \left(1 + \frac{1}{2} - \frac{r^4}{2R^4}\right) \Leftrightarrow g \cdot \eta\mu\phi = \frac{a_{cm}}{2} \left(3 - \frac{r^4}{R^4}\right) \quad \text{ή}$$

$$a_{cm} = \frac{2g \cdot \eta\mu\phi}{3 - \frac{r^4}{R^4}}$$

Δ4.

Αφού $r = \frac{R}{2}$ έχουμε

$$I_{\text{κοιλ}} = \frac{1}{2}M \cdot R^2 \left(1 - \frac{\left(\frac{R}{2}\right)^4}{R^4}\right) = \frac{1}{2}M \cdot R^2 \left(1 - \frac{R^4}{16R^4}\right) \quad \text{ή}$$

$$I_{\text{κοιλ}} = \frac{15}{32} M \cdot R^2$$

ο ζητούμενος λόγος είναι:

$$\frac{K_{\text{μετ}}}{K_{\text{περ}}} = \frac{\frac{1}{2} M \cdot v_{cm}^2}{\frac{1}{2} I_{\text{κοιλ}} \cdot \omega^2} = \frac{M \cdot v_{cm}^2}{\frac{15}{32} M \cdot R^2}$$

Αλλά ο κοίλος κύλινδρος κυλίεται χωρίς να ολισθαίνει, δηλαδή $v_{cm} = a_{\gamma\omega\nu} \cdot R$, οπότε

$$\frac{K_{\text{μετ}}}{K_{\text{περ}}} = \frac{32}{15}$$

Επιμέλεια Καθηγητών Φροντιστηρίων Βακάλη